

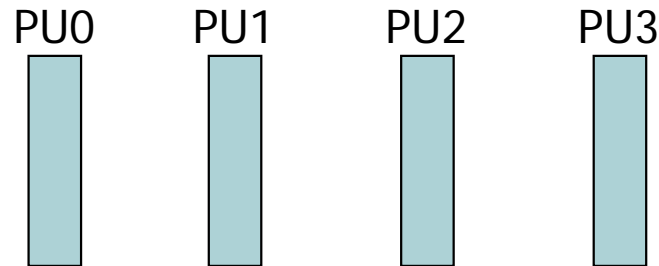
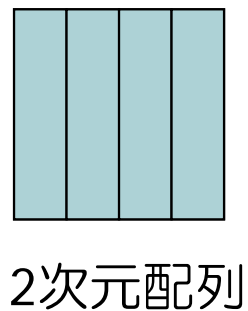
# 計算科学演習A2

## MPIを用いた並列計算 (IV)

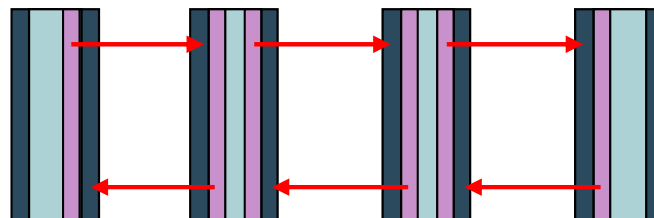
神戸大学大学院システム情報学研究科  
横川 三津夫  
yokokawa@port.kobe-u.ac.jp

# MPI\_sendrecvの応用

- 2次元配列がブロック列分割されている。
- このとき、自分の両端の1列の要素を、隣接するプロセスの持つ領域の外側に受信用の領域を確保し、その領域にそれぞれ転送するプログラムを作る。



ブロック列分割



両隣のプロセスから1列を受信  
(受信用の領域を確保しておく)

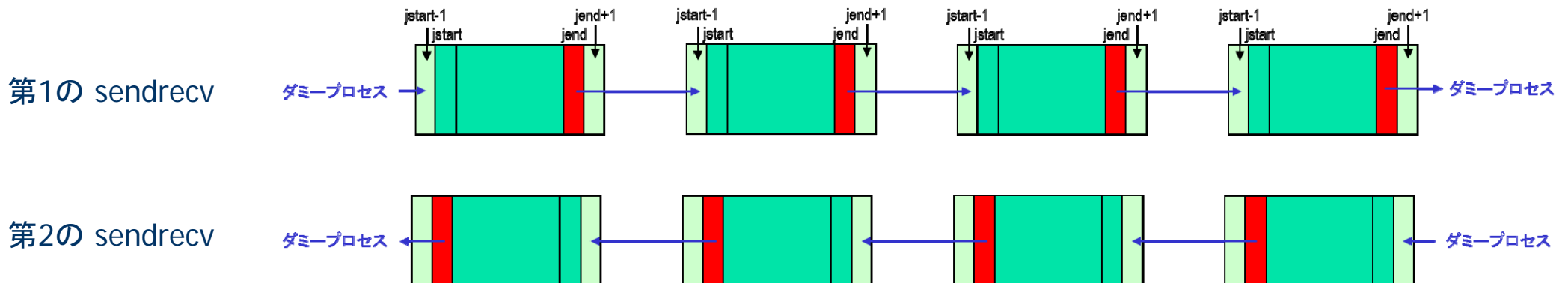
# MPI\_sendrecvの応用（続き）

## ■ 配列の確保

- ◆ 自プロセスの担当範囲は  $jstart \sim jend$  列
- ◆ 受信領域を考慮し,  $jstart-1 \sim jend+1$  列の領域を確保

## ■ mpi\_sendrecv による送受信

- ◆ まず, 右隣に  $jend$  列を送り, 左隣から  $jstart-1$  列に受信
- ◆ 次に, 左隣に  $jstart$  列を送り, 右隣から  $jend+1$  列に受信
- ◆ 両端のプロセスは, ダミープロセス (MPI\_PROC\_NULL) と送受信するようにする.
  - MPI\_sendrecvで同じように記述できる.



# mpi\_sendrecv関数

```
mpi_sendrecv( sendbuf, sendcount, sendtype, dest, sendtag, &
              recvbuf, recvcount, recvtype, source, recvtag, &
              comm, status, ierr )
```

- ◆ sendbuf: 送信するデータのための変数名 (先頭アドレス)
- ◆ sendcount: 送信するデータの数 (整数型)
- ◆ sendtype: 送信するデータの型
  - MPI\_INTEGER, MPI\_REAL8, MPI\_CHARACTER など
- ◆ dest: 送信する相手のプロセス番号
- ◆ sendtag: メッセージ識別番号. 送られて来たデータを区別するための番号
- ◆ recvbuf: 受信するデータのための変数名 (先頭アドレス)
- ◆ recvcount: 受信するデータの数 (整数型)
- ◆ recvtype: 受信するデータの型
- ◆ source: 送信してくる相手のプロセス番号
- ◆ recvtag: メッセージ識別番号. 送られて来たデータを区別するための番号
- ◆ comm: コミュニケータ (例えば, MPI\_COMM\_WORLD)
- ◆ status: 受信の状態を格納するサイズMPI\_STATUS\_SIZEの配列 (整数型)
- ◆ ierr: 戻りコード (整数型)

# プログラム M-8 (続く)

```
program sendrecv
  use mpi
  implicit none
  integer, parameter :: m=100
  integer             :: i,j,jstart,jend
  real(kind=8), dimension(:,,:), allocatable :: u
  real(kind=8)       :: err
```

```
integer             :: nprocs,myrank,ierr,left,right
integer, dimension(MPI_STATUS_SIZE) :: istat
```

Recvで必要な配列変数の宣言

```
call mpi_init(ierr)
call mpi_comm_size(MPI_COMM_WORLD,nprocs,ierr)
call mpi_comm_rank(MPI_COMM_WORLD,myrank,ierr)
```

```
jstart=m*myrank/nprocs+1
jend=m*(myrank+1)/nprocs
allocate(u(m,jstart-1:jend+1))
```

各プロセスの担当する列の範囲を計算

jstart-1列~jend+1列の領域を確保

```
do i=1, m
  do j=jstart, jend
    u(i,j) = dble(i+j)
  end do
end do
```

自分の担当する列に値を設定

# プログラム M-8 (続き)

```
left = myrank-1
if (myrank==0) left=MPI_PROC_NULL
right = myrank+1
if (myrank==nprocs-1) right=MPI_PROC_NULL

! from the right process to the left
call mpi_sendrecv( )

! from the left process to the right
call mpi_sendrecv( )

err = 0.0
if ( myrank > 0 ) then
  do I = 1, m
    err = err + abs(u(i,jstart-1)-dble(i+jstart-1))
  end do
endif
if ( myrank < nprocs-1 ) then
  do I = 1, m
    err = err + abs(u(i,jend+1)-dble(i+jend+1))
  end do
endif
print *, 'myrank =', myrank, 'error =', err

deallocate( u )
call mpi_finalize(ierr)

end program sendrecv
```

左右のプロセスのプロセス番号を計算  
(存在しない場合は MPI\_PROC\_NULL とする)

mpi\_sendrecv による送受信

正しく受信できたことを確認

# 演習M4-1 : M-8プログラムの実行

- sendrecv.f90 は未完成である.
- MPI\_sendrecvを完成させ、コンパイルして、4, 8 プロセスで実行し、データの送受信が正しくできていることを確かめよ.

```
$ cp /tmp/mpi4/sendrecv.f90 ./
```

- ◆ すべてのプロセスが error = 0.0 を出力すればよい.

# 2次元定常熱伝導問題

- 2次元正方形領域  $[0,1] \times [0,1]$  での熱伝導問題

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = 0$$

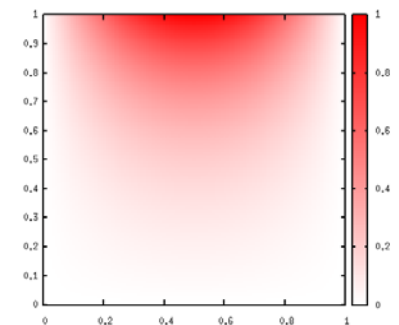
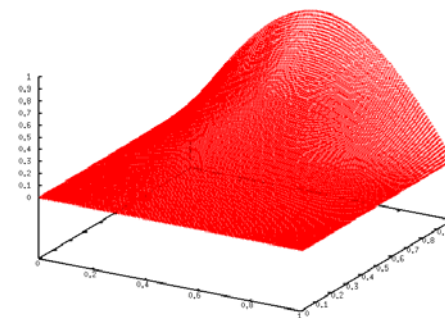
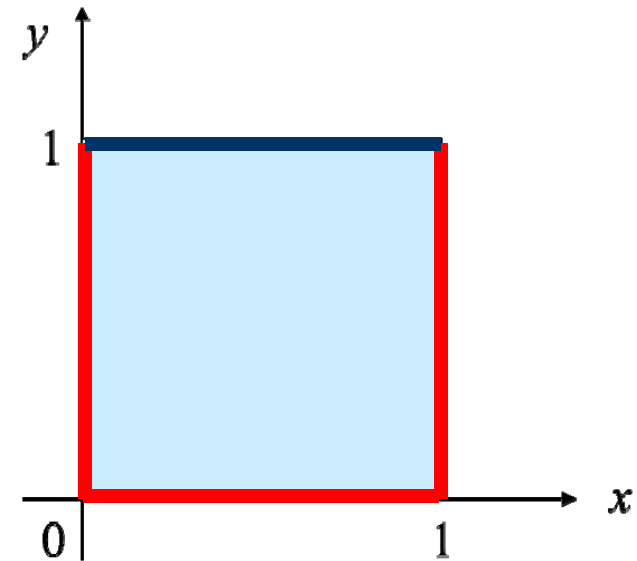
- 境界条件

$$u(0, y) = 0 \quad (0 \leq y \leq 1)$$

$$u(1, y) = 0 \quad (0 \leq y \leq 1)$$

$$u(x, 0) = 0 \quad (0 \leq x \leq 1)$$

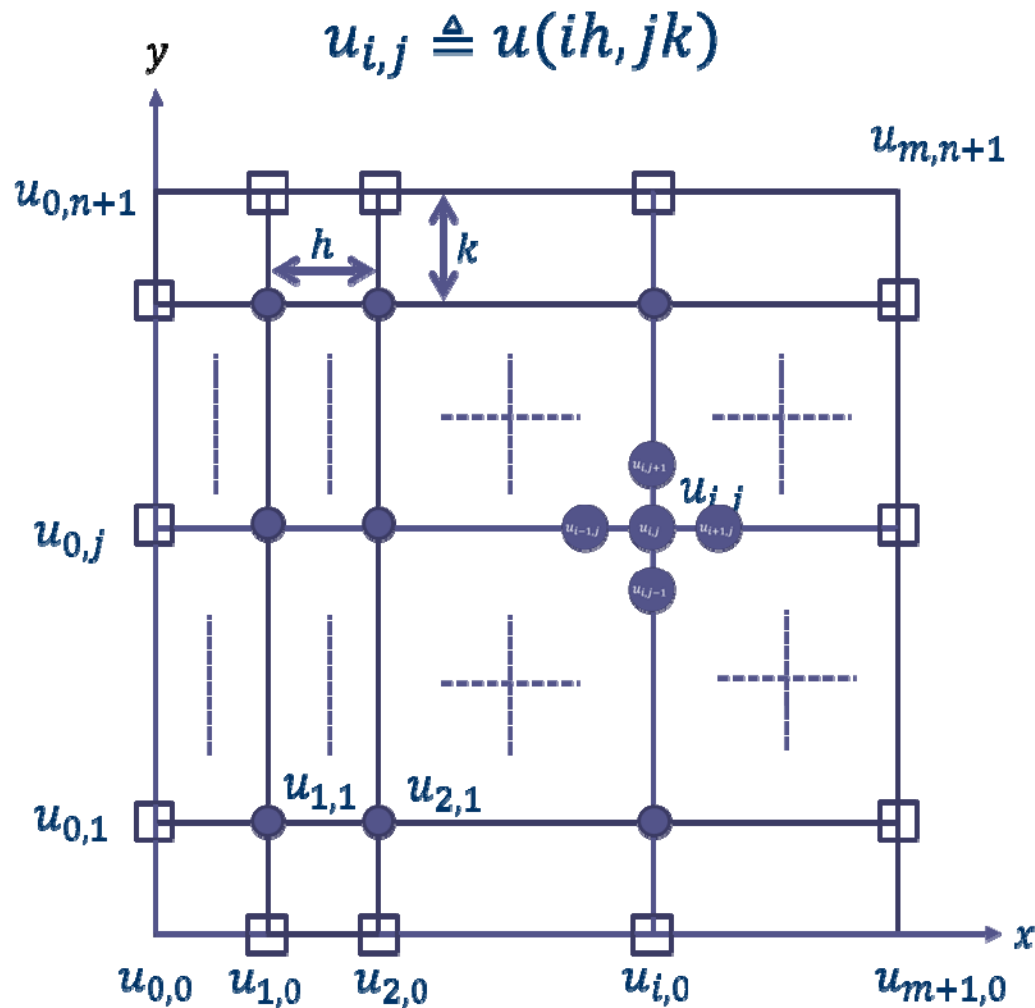
$$u(x, 1) = \sin(\pi x) \quad (0 \leq x \leq 1)$$





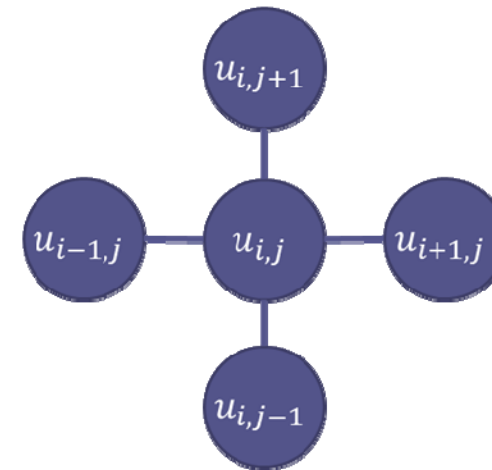
# 2次元定常熱伝導問題の離散化

x方向を $(m + 1)$ 等分： $h = 1/(m + 1)$ ， y方向を $(n + 1)$ 等分： $k = 1/(n + 1)$



- 境界条件として既知の値
- 内部の格子点（未知数）

内部の格子点での関係式を作る。



$u_{i,j}$ を辞書式順序で並べたベクトルを $\mathbf{u}$ とすると、点 $(i,j)$ に関する離散式は

$$\mathbf{u} = \begin{bmatrix} u_{1,1} \\ u_{2,1} \\ u_{3,1} \\ \vdots \\ u_{m,1} \\ u_{1,2} \\ u_{2,2} \\ u_{3,2} \\ \vdots \\ u_{m,2} \\ \vdots \\ \vdots \\ u_{1,j} \\ \vdots \\ u_{i,j} \\ \vdots \\ u_{m,j} \\ \vdots \\ \vdots \\ u_{1,n} \\ u_{2,n} \\ u_{3,n} \\ \vdots \\ u_{m,n} \end{bmatrix}$$

$$u_{i,j-1} + u_{i-1,j} - 4u_{i,j} + u_{i+1,j} + u_{i,j+1} = 0$$

$$[0 \quad \dots \quad \underbrace{1 \quad \dots \quad 1}_{m \text{離れている}} \quad -4 \quad \underbrace{1 \quad \dots \quad 1}_{m \text{離れている}} \quad 0 \quad \dots \quad 0] \begin{bmatrix} u_{1,1} \\ u_{2,1} \\ u_{3,1} \\ \vdots \\ u_{m,1} \\ u_{1,2} \\ u_{2,2} \\ u_{3,2} \\ \vdots \\ u_{m,2} \\ \vdots \\ \vdots \\ u_{1,j} \\ \vdots \\ u_{i,j} \\ \vdots \\ u_{m,j} \\ \vdots \\ \vdots \\ u_{1,n} \\ u_{2,n} \\ u_{3,n} \\ \vdots \\ u_{m,n} \end{bmatrix} = 0$$

# 行列を用いた表現

$$\begin{array}{ccc}
 \begin{array}{|c|c|c|}
 \hline
 \begin{array}{ccc} 4 & -1 & \\ -1 & 4 & -1 \\ & -1 & 4 \end{array} & \begin{array}{c} -1 \\ -1 \\ -1 \end{array} & \\
 \hline
 & & \mathbf{0} \\
 \hline
 \end{array} & & \\
 \hline
 \mathbf{0} & & \\
 \hline
 \begin{array}{|c|c|c|}
 \hline
 \begin{array}{ccc} -1 & -1 & -1 \\ & 4 & -1 \\ & -1 & 4 \end{array} & \begin{array}{c} -1 \\ -1 \\ -1 \end{array} & \begin{array}{ccc} 4 & -1 & \\ -1 & 4 & -1 \\ & -1 & 4 \end{array} \\
 \hline
 & & \begin{array}{ccc} -1 & 4 & -1 \\ & -1 & 4 \end{array} \\
 \hline
 \end{array} & & \\
 \hline
 \begin{array}{|c|c|}
 \hline
 \begin{array}{ccc} -1 & -1 & -1 \\ & 4 & -1 \\ & -1 & 4 \end{array} & \begin{array}{c} -1 \\ -1 \\ -1 \end{array} \\
 \hline
 & \begin{array}{ccc} -1 & 4 & -1 \\ & -1 & 4 \end{array} \\
 \hline
 \end{array} \\
 \hline
 \end{array} = \begin{array}{l} u_{1,1} \\ u_{2,1} \\ u_{3,1} \\ \vdots \\ u_{m,1} \\ u_{1,2} \\ u_{2,2} \\ u_{3,2} \\ \vdots \\ u_{m,2} \\ \vdots \\ \vdots \\ u_{1,j} \\ \vdots \\ u_{i,j} \\ \vdots \\ u_{m,j} \\ \vdots \\ \vdots \\ u_{1,n} \\ u_{2,n} \\ u_{3,n} \\ \vdots \\ u_{m,n} \end{array} = \mathbf{0}$$

# 連立一次方程式の反復解法

## ■ 反復解法

- ◆  $x^{(0)}$ を真の解 $x^*$ の近似値とし、反復ベクトルの系列  $x^{(0)} \rightarrow x^{(1)} \rightarrow x^{(2)} \rightarrow \dots \rightarrow x^{(m)}$ により、真の解に近づける方法
- ◆ 反復ベクトルの系列の作り方によりいろいろな解法がある。

### ▶ 定常反復法

- ヤコビ法 (Jacobi法)
- ガウス・ザイデル法 (Gauss-Seidel法)
- 逐次過大緩和法 (Successive Over-Relaxation : SOR法)
- 交互方向法 (Alternating-Direction Implicit Iterative Method: ADI法) など

### ▶ 非定常反復法

- 共役勾配法 (Conjugate Gradient Method, CG法)
- 双共役勾配法 (Bi-CG法)
- 一般化最小残差法 (GMRES法) など

# 行列分離

$$A = D - E - F$$

行列分離：  $A = D - E - F$

$D = \text{diag}(a_{11}, a_{22}, \dots, a_{nn})$ ：対角行列

E：狭義下三角行列

F：狭義上三角行列

$$Ax = b \quad \Rightarrow \quad (D - E - F)x = b$$

# ヤコビ法 (その1)

$$(D - E - F)x = b \quad \Rightarrow \quad Dx = (E + F)x + b$$

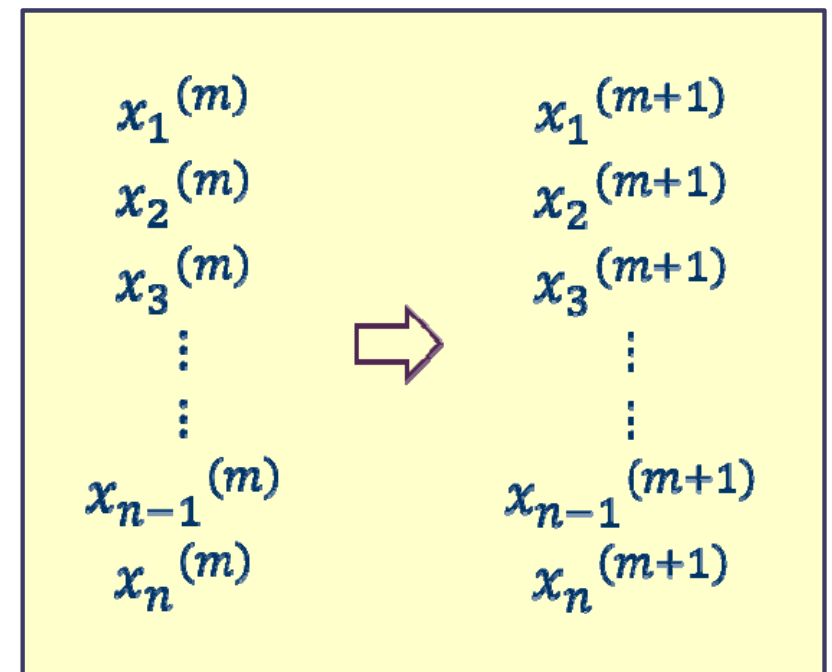
$$x^{(m+1)} = D^{-1}(E + F)x^{(m)} + D^{-1}b \quad (m \geq 0)$$

ヤコビ行列

で、反復ベクトル系列を生成する。

$$x_i^{(m+1)} = \left( - \sum_{j=1, j \neq i}^n a_{ij} x_j^{(m)} + b_i \right) / a_{ii}$$

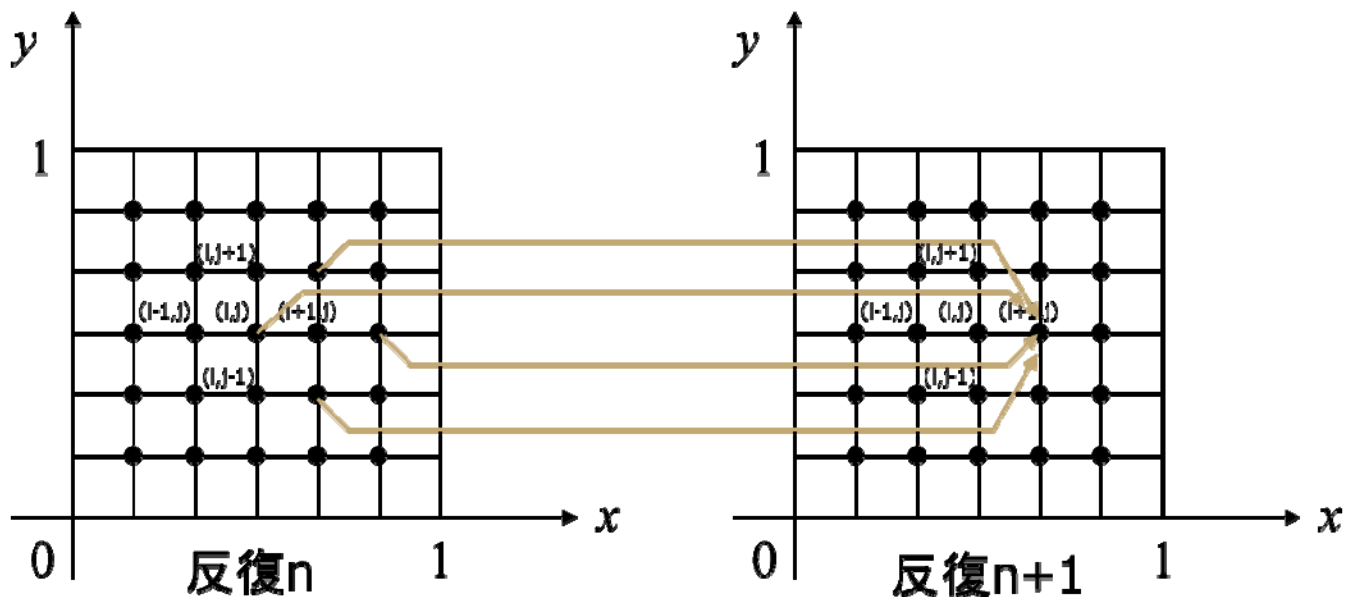
$(1 \leq i \leq n, m \geq 0)$



# 熱伝導問題へのヤコビ法の適用

## ■ 反復ベクトル生成のアルゴリズム

```
do j=1, m
  do i=1, m
     $u_{ij}^{(n+1)} = (u_{i-1,j}^{(n)} + u_{i+1,j}^{(n)} + u_{i,j-1}^{(n)} + u_{i,j+1}^{(n)}) / 4$ 
  end do
end do
```



## 演習M4-2 : プログラムM-9の実行

- 2次元定常熱伝導問題の逐次プログラムM-9をコンパイルして実行せよ。

```
$ cp /tmp/mpi4/heat2d.f90 ./  
$ f95 heat2d.f90  
$ ./a.out
```

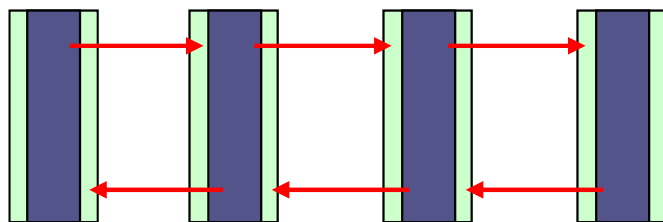
- ◆  $\|b - Ax\|/\|b\| < 10^{-5}$  となっていることを確認せよ。



# heat2d.f90 の並列化

## ■ 考え方

- ◆ 2次元配列  $u$ ,  $u_0$  をブロック列分割
  - 配列  $u$  は,  $jstart \sim jend$  列の領域を確保
  - 配列  $u_0$  は, 受信領域を考慮し,  $jstart-1 \sim jend+1$  列の領域を確保
- ◆  $u$  の計算前に,  $u$  を  $u_0$  にコピーし, 左のプロセスから  $u_0$  の  $jstart-1$  列, 右のプロセスから  $u_0$  の  $jend+1$  列を送ってもらう.
  - `sendrecv.f90` と同様にして, `mpi_sendrecv` を用いて送受信



両隣のプロセスから1列を受信  
(受信用の領域を確保しておく)

- ◆  $u$  の  $jstart \sim jend$  列の計算を行う.
- ◆ プロセス0で収束の判定を行うようにする.
  - ローカルで残差の部分和を計算し, プロセス0で総和を取る.

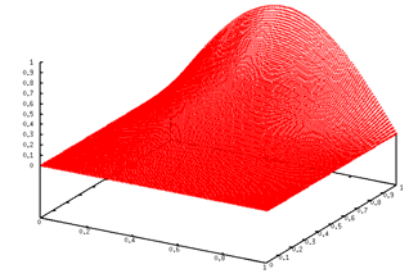
## 演習M4-3 heat2d.f90の並列化

- heat2d.f90をMPIを用いて並列化せよ.
- nを64に変更し, 2, 4, 8 プロセスで実行せよ. プログラムが正しく動作することを確認せよ.

# 課題：ヤコビ法の並列化と性能評価

① (必須) 計算結果をgnuplotで図示せよ。

- 計算結果の出力は、プロセス0で行えば良い。



② (必須) MPIによる並列プログラムにおいて $n=128$ とし、プロセス数1, 2, 4, 8として、反復開始から終了までの計算時間を計測し、速度向上率を求めよ。また、それをグラフにせよ。

③ (任意課題) MPIに加え、OpenMPのディレクティブを挿入し、MPI+OpenMPのハイブリッド並列の実行性能を評価せよ。スレッド並列は1, 2, 4, 8, 16と変化させるものとする。

- ハイブリッド並列では、 $u(i,j)$  などの変数について、 $j$ についてMPI並列（プロセス並列）、 $i$ についてOpenMPによるスレッド並列とすれば良い。

# 課題の提出方法と提出期限

- 課題をレポートとしてまとめ、pdf形式にして、メールで yokokawa@port.kobe-u.ac.jp まで送ること。
  - ◆ 課題①, ②は必須（プログラムもレポートに含める）
  - ◆ 課題③は任意
  - ◆ メール Subject は, "4:アカウント名" とすること。
- 期限：7月19日（水） 午後5時